

動的問題の解法

超音波の波動伝播解析を行う準備として、ボクセル有限要素法を用いた弾性体の波動伝播解析プログラムを作成する。弾性体の波動伝播問題は、有限要素法では次式の運動方程式を解くことになる。

$$\mathbf{M}\ddot{\mathbf{U}}(t) + \mathbf{C}\dot{\mathbf{U}}(t) + \mathbf{K}\mathbf{U}(t) = \mathbf{F}(t) \quad (1)$$

ここに、 \mathbf{M} は質量マトリックス、 \mathbf{C} は減衰マトリックス、 \mathbf{K} は剛性マトリックス、 \mathbf{F} は外力ベクトル、 \mathbf{U} は節点変位ベクトル、 $\dot{\mathbf{U}}$ は節点速度ベクトル、 $\ddot{\mathbf{U}}$ は節点加速度ベクトルである。なお、 t は時刻で、ベクトルの上付ドットは時間に関する微分を表す。

(1)式を解く方法としては、大きくモード重ね合わせ法と直接時間積分法がある。線形問題であれば、モード重ね合わせ法の方が精度、計算時間ともに有利であると考えられる。しかし、非線形問題ではモード重ね合わせ法の適用は難しく、通常直接時間積分法が用いられる。ボクセル有限要素法では、とりあえず弾性問題として解析するのでモード重ね合わせ法の適用が考えられるが、将来の非線形問題への拡張を考えると直接数値積分法の方が実用的である。そこで、ここでは直接数値積分法を用いることにする。

直接数値積分法には、大きく分けて陰解法と陽解法がある。陰解法は、時刻 t までの変位、速度、加速度が既知であるとし、時刻 $t + \Delta t$ の運動方程式

$$\mathbf{M}\ddot{\mathbf{U}}(t + \Delta t) + \mathbf{C}\dot{\mathbf{U}}(t + \Delta t) + \mathbf{K}\mathbf{U}(t + \Delta t) = \mathbf{F}(t + \Delta t) \quad (2)$$

を解くことにより、時刻 $t + \Delta t$ の変位、速度、加速度を求める方法である。ただし、(2)式を解くためには、変位、速度、加速度ベクトルの内、どれか一つにまとめる必要がある。そこで、加速度法と呼ばれる方法では、時刻 t と時刻 $t + \Delta t$ 間の加速度の変化を仮定して、これを積分することにより、変位と速度を時刻 $t + \Delta t$ の加速度と時刻 t の既知量によって表す。Newmarkの法の公式によれば、時刻 $t + \Delta t$ の変位と速度は、時刻 $t + \Delta t$ の加速度によって次式のように表される。ただし、以下では、時刻 t の変位、速度、加速度ベクトルを $\mathbf{U}_n, \dot{\mathbf{U}}_n, \ddot{\mathbf{U}}_n$ で、時刻 $t + \Delta t$ の変位、速度、加速度ベクトルを $\mathbf{U}_{n+1}, \dot{\mathbf{U}}_{n+1}, \ddot{\mathbf{U}}_{n+1}$ で表すことにする。なお、 n はステップ数($n \geq 1$)である。

$$\begin{aligned} \dot{\mathbf{U}}_{n+1} &= \dot{\mathbf{U}}_n + \frac{\Delta t}{2} \{ \gamma \ddot{\mathbf{U}}_n + (1 - \gamma) \ddot{\mathbf{U}}_{n+1} \} \\ \mathbf{U}_{n+1} &= \mathbf{U}_n + \Delta t \dot{\mathbf{U}}_n + \Delta t^2 \left\{ \left(\frac{1}{2} - \beta \right) \ddot{\mathbf{U}}_n + \beta \ddot{\mathbf{U}}_{n+1} \right\} \end{aligned} \quad (3)$$

ここで、 $\gamma = 1/2, \beta = 1/6$ と置くと線形加速度法となり、 $\gamma = 1/2, \beta = 1/4$ と置くと平均加速度法の式となる。また、 $\gamma > 1/2$ とすると数値的な減衰効果を入れることができる。

(3)式を(2)式に代入して、 $\ddot{\mathbf{U}}_{n+1}$ に関して解くと、

$$\ddot{\mathbf{U}}_{n+1} = \bar{\mathbf{M}}^{-1} \bar{\mathbf{F}} \quad (4)$$

ここに、

$$\begin{aligned} \bar{\mathbf{M}} &= \mathbf{M} + \gamma \Delta t \mathbf{C} + \beta \Delta t^2 \mathbf{K} \\ \bar{\mathbf{F}} &= \mathbf{F} - \mathbf{C} \{ \dot{\mathbf{U}}_n + (1 - \gamma) \ddot{\mathbf{U}}_n \} - \mathbf{K} \left\{ \mathbf{U}_n + \Delta t \dot{\mathbf{U}}_n + \left(\frac{1}{2} - \beta \right) \Delta t^2 \ddot{\mathbf{U}}_n \right\} \end{aligned} \quad (5)$$

(4)式から $\ddot{\mathbf{U}}_{n+1}$ が求められると、(3)式から $\mathbf{U}_{n+1}, \dot{\mathbf{U}}_{n+1}$ を求めることができる。以上の過程を繰り返して行えば時刻歴応答解析を行うことができる。

以上の陰解法では、(4)式の連立方程式を解く必要がある。ボクセル解析では、これを共役勾配

法により Element by Element で解くことは可能であるが，各時刻で(4)式を解くことは大きな計算負荷となる。

一方，陽解法は，時刻 t の運動方程式をもとに，時刻 $t + \Delta t$ の解を近似的に求める方法で，この方法では連立方程式を解く必要がないため計算効率上は陰解法よりも有利である。

中央差分法にもとづく方法では，時刻 $t + \Delta t$ および $t - \Delta t$ での変位を時刻 t での Taylor 展開により次のように表す。

$$\begin{aligned} \mathbf{U}_{n+1} &= \mathbf{U}_n + \Delta t \dot{\mathbf{U}}_n + \frac{\Delta t^2}{2!} \ddot{\mathbf{U}}_n + \dots \\ \mathbf{U}_{n-1} &= \mathbf{U}_n - \Delta t \dot{\mathbf{U}}_n + \frac{\Delta t^2}{2!} \ddot{\mathbf{U}}_n + \dots \end{aligned} \quad (6)$$

Δt^2 の項までを考慮して，上式の差および和をとると次式が得られる。

$$\begin{aligned} \dot{\mathbf{U}}_n &= \frac{1}{2\Delta t} (\mathbf{U}_{n+1} - \mathbf{U}_{n-1}) \\ \ddot{\mathbf{U}}_n &= \frac{1}{\Delta t^2} (\mathbf{U}_{n+1} - 2\mathbf{U}_n + \mathbf{U}_{n-1}) \end{aligned} \quad (7)$$

以上の2式を時刻 t における運動方程式，

$$\mathbf{M}\ddot{\mathbf{U}}_n + \mathbf{C}\dot{\mathbf{U}}_n + \mathbf{K}\mathbf{U}_n = \mathbf{F}_n \quad (8)$$

に代入して整理すると次式のようにになる。

$$\left(\frac{1}{\Delta t^2} \mathbf{M} + \frac{1}{2\Delta t} \mathbf{C} \right) \mathbf{U}_{n+1} = \mathbf{F}_n - \mathbf{K}\mathbf{U}_n + \frac{1}{\Delta t^2} \mathbf{M} (2\mathbf{U}_n - \mathbf{U}_{n+1}) + \frac{1}{2\Delta t} \mathbf{C}\mathbf{U}_{n-1} \quad (9)$$

ここで，(9)式の左辺のカッコ内が対角マトリックスであれば，(9)式は連立方程式を解くことなく， \mathbf{U}_{n+1} を求めることができる。このため陽解法では \mathbf{M} としては集中質量マトリックスが用いられ，また，減衰は無視されることが多い。なお，第1ステップ目の(9)式の右辺の計算には， $\mathbf{U}_0 [= \mathbf{U}(-\Delta t)]$ の値が必要となるが，これは，(7)式において $n=1$ と置いた式から \mathbf{U}_2 を消去することによって得られる。すなわち，

$$\mathbf{U}_0(-\Delta t) = \mathbf{U}_1 - \Delta t \dot{\mathbf{U}}_1 + \frac{\Delta t^2}{2} \ddot{\mathbf{U}}_1 \quad (10)$$

この方法は， $n-1$ と n の値から外そうによって $n+1$ の値を評価しているので， Δt を十分小さくとらないと解の安定性が保証されない。ちなみに陽解法の解の安定限界は，

$$\Delta t_{cr} = T_n / \pi \quad (11)$$

である。ここに， T_n は構造系の最小固有周期である。一方，陰解法である線形加速度法の安定限界は，

$$\Delta t_{cr} = 2\sqrt{3}/\omega_n = \sqrt{3} \left(\frac{T_n}{\pi} \right) \quad (12)$$

となり，陽解法の方が $1/\sqrt{3}$ ほど Δt を小さくする必要がわかる。また，衝撃解析では，よく陽解法が用いられるが，この場合は， Δt を，要素内を波動が伝播する時間より短くする必要があり，次の条件を満たす必要がある。

$$\Delta t < l_e / c \quad (13)$$

ここに， c は波動伝播速度， l_e は要素の最小長さである。

の長い問題では、陽解法は陰解法よりもかえって計算時間がかかる。

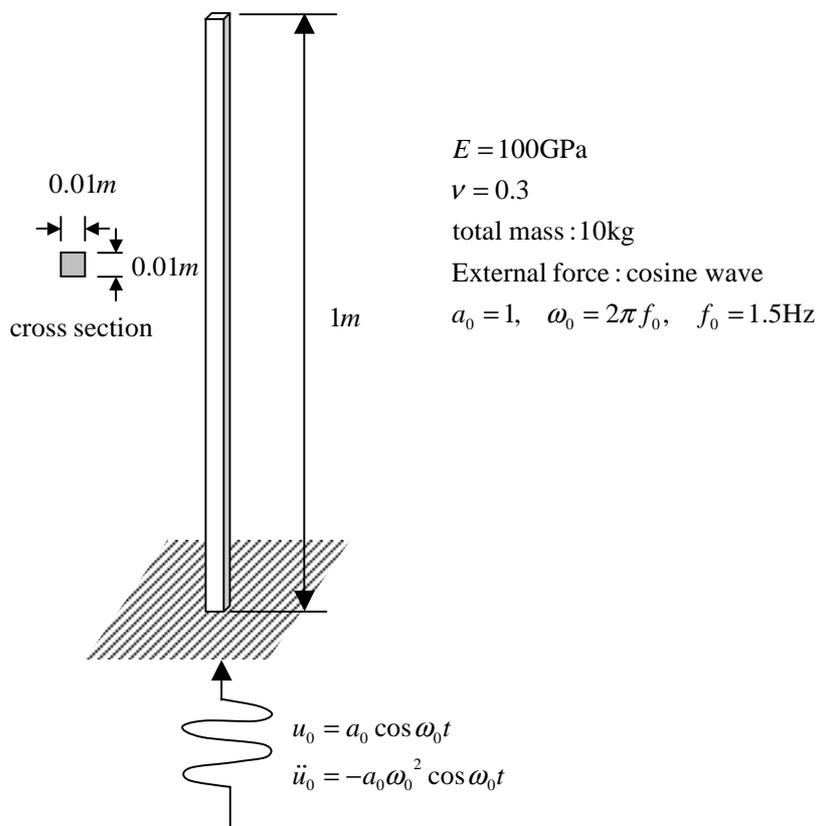


図1 はりの曲げ振動応答解析モデル

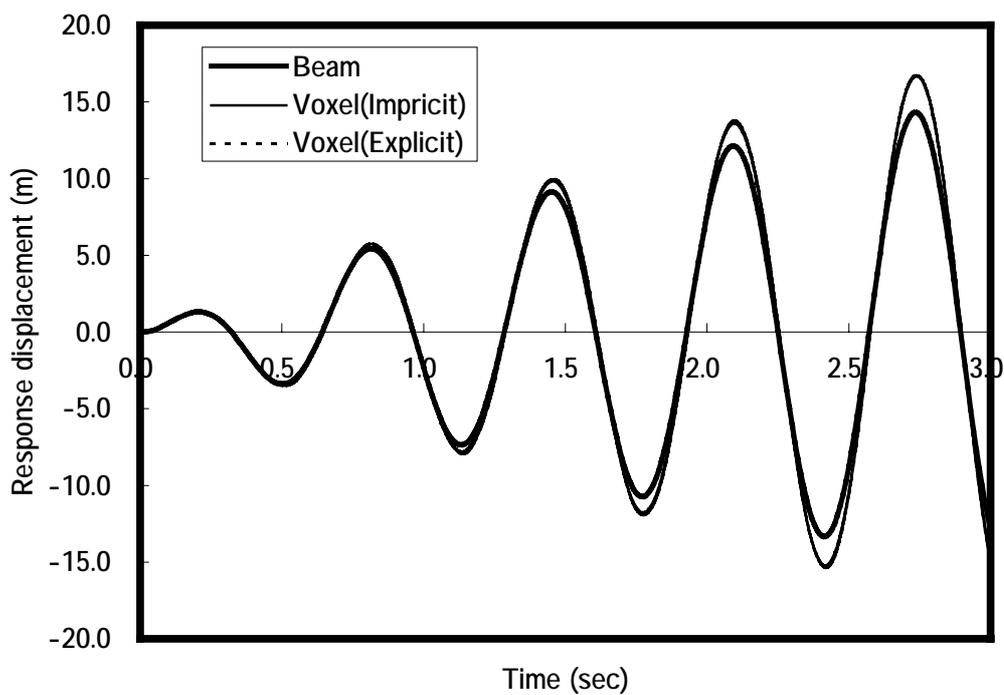


図2 変位応答値の比較